

# Autour des mécanismes de correction de fonctions de croyance, des décompositions canoniques et de l'association d'objets

David Mercier

Laboratoire de Génie Informatique et d'Automatique de l'Artois (LGI2A)

Séminaire LAGIS  
9 juillet 2010

# Plan

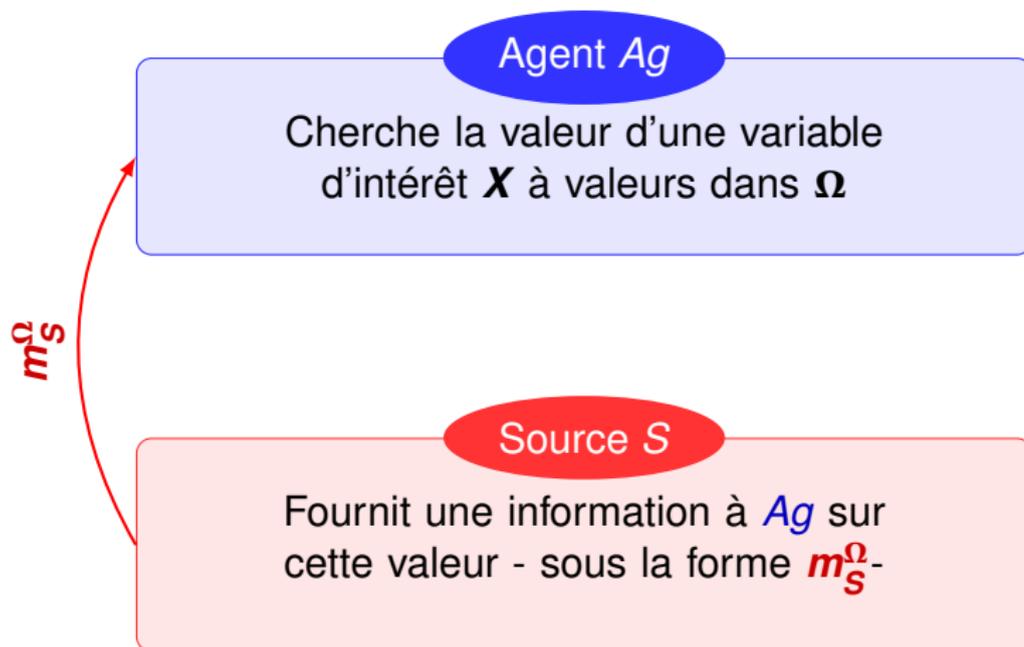
- 1 Mécanismes de correction de fonctions de croyance
- 2 Décompositions canoniques d'une fonction de croyance et affaiblissement contextuel
- 3 Association d'objets avec des fonctions de croyance

# Plan

- 1 Mécanismes de correction de fonctions de croyance
- 2 Décompositions canoniques d'une fonction de croyance et affaiblissement contextuel
- 3 Association d'objets avec des fonctions de croyance

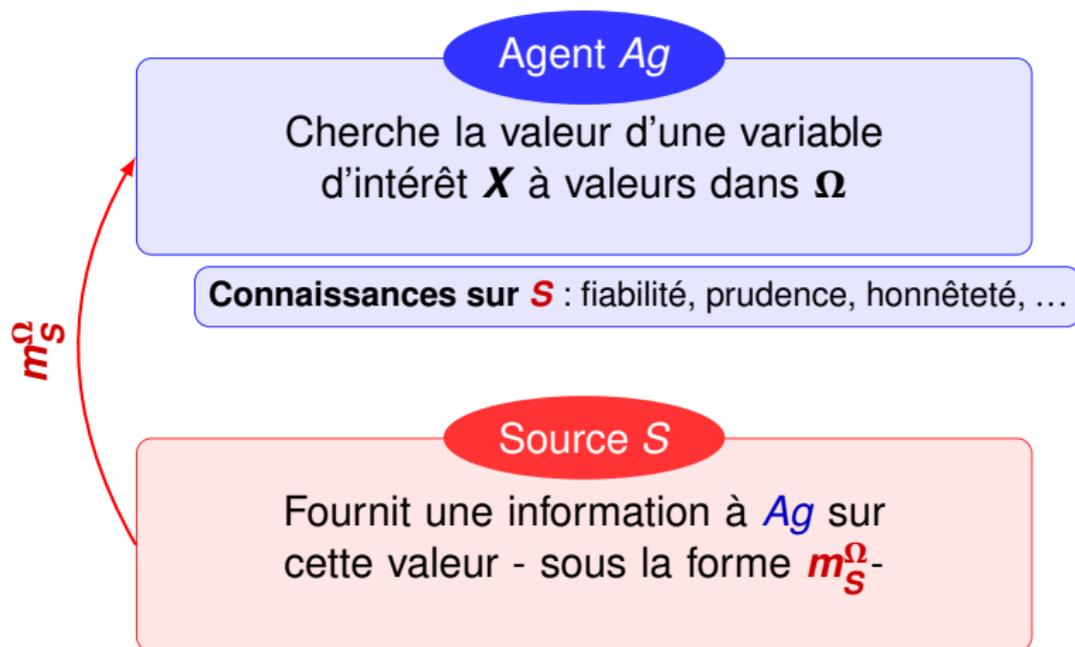
# Mécanismes de correction / ajustement

1/2



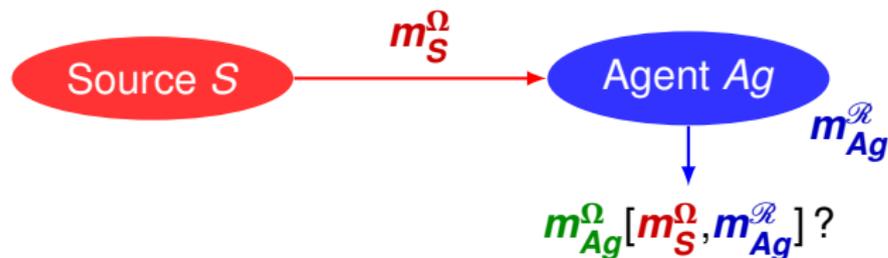
# Mécanismes de correction / ajustement

1/2



# Mécanismes de correction / ajustement

2/2



## Definition

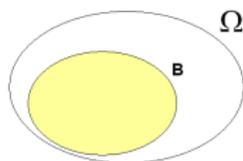
Un *mécanisme de correction* est un mécanisme qui permet à un agent **Ag** de prendre en compte l'information fournie par une source **S** ainsi que sa méta-connaissance sur **S**.

# Quelques notations

Cadre de discernement :  $\Omega = \{\omega_1, \dots, \omega_k, \dots, \omega_K\}$  .

Fonction de masse catégorique sur  $B \subseteq \Omega$  est notée  $m_B$  et vérifie :

$$m_B(A) = \begin{cases} 1 & \text{si } A = B, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$



Fonction de masse vide : la fonction de masse catégorique sur  $\Omega$  ( $m_\Omega$ )

# Concepts utilisés

**Principe du minimum d'information** : parmi un ensemble de fonctions de croyance compatibles avec une information, choisir la moins informative.

# Concepts utilisés

**Principe du minimum d'information** : parmi un ensemble de fonctions de croyance compatibles avec une information, choisir la moins informative.

**Marginalisation** et **extension vide** sur un espace produit :

- ▶ **Marginalisation** de  $m^{\Omega \times \Theta}$  sur  $\Omega$  :

$$m^{\Omega \times \Theta \downarrow \Omega}(A) = \sum_{\{\text{Proj}(B \downarrow \Omega) = A\}} m^{\Omega \times \Theta}(B), \forall A \subseteq \Omega.$$

- ▶ **Extension vide** de  $m^{\Omega}$  sur  $\Omega \times \Theta$  :

$$m^{\Omega \uparrow \Omega \times \Theta}(B) = \begin{cases} m^{\Omega}(A) & \text{si } B = A \times \Theta, A \subseteq \Omega \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

# Concepts utilisés

**Principe du minimum d'information** : parmi un ensemble de fonctions de croyance compatibles avec une information, choisir la moins informative.

**Marginalisation et extension vide** sur un espace produit :

- ▶ **Marginalisation** de  $m^{\Omega \times \Theta}$  sur  $\Omega$  :

$$m^{\Omega \times \Theta} \downarrow_{\Omega}(A) = \sum_{\{\text{Proj}(B \downarrow_{\Omega})=A\}} m^{\Omega \times \Theta}(B), \forall A \subseteq \Omega.$$

- ▶ **Extension vide** de  $m^{\Omega}$  sur  $\Omega \times \Theta$  :

$$m^{\Omega} \uparrow_{\Omega \times \Theta}(B) = \begin{cases} m^{\Omega}(A) & \text{si } B = A \times \Theta, A \subseteq \Omega \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

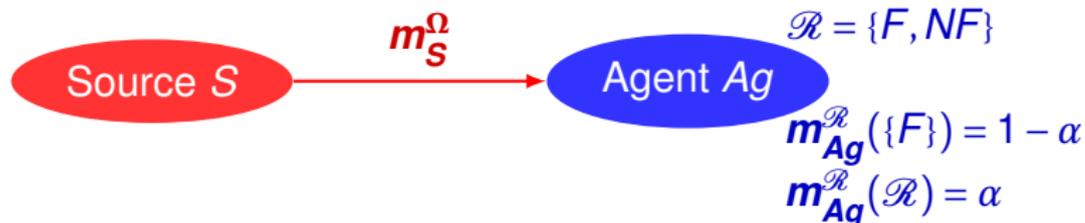
**Déconditionnement** sur un espace produit :

- ▶ **Déconditionnement** de  $m^{\Omega}[\theta]$  sur  $\Omega \times \Theta$  :

$$m^{\Omega}[\theta] \uparrow^{\Omega \times \Theta}(A \times \theta \cup \Omega \times \bar{\theta}) = m^{\Omega}[\theta](A).$$

# Mécanismes de correction

Un exemple : opération d'affaiblissement ou discounting (Shafer, 1976)

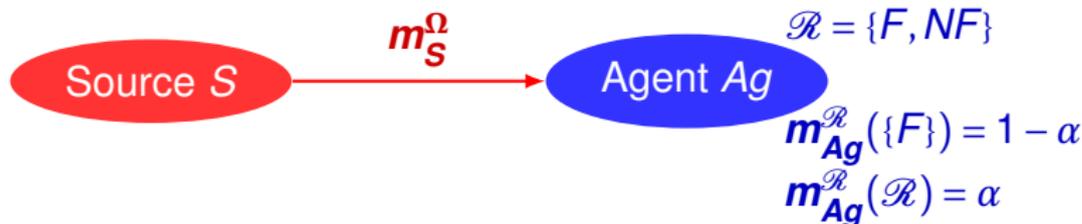


Source fiable ( $F$ ) ou non fiable ( $NF$ ),  $\mathcal{R} = \{F, NF\}$ ,  $\alpha \in [0, 1]$ .

- ▶  $m_{Ag}^\Omega[\{F\}] = m_S^\Omega = m$
- ▶  $m_{Ag}^\Omega[\{NF\}] = m_\Omega$  telle que  $m_\Omega(\Omega) = 1$

# Mécanismes de correction

Un exemple : opération d'affaiblissement ou discounting (Shafer, 1976)



Source fiable ( $F$ ) ou non fiable ( $NF$ ),  $\mathcal{R} = \{F, NF\}$ ,  $\alpha \in [0, 1]$ .

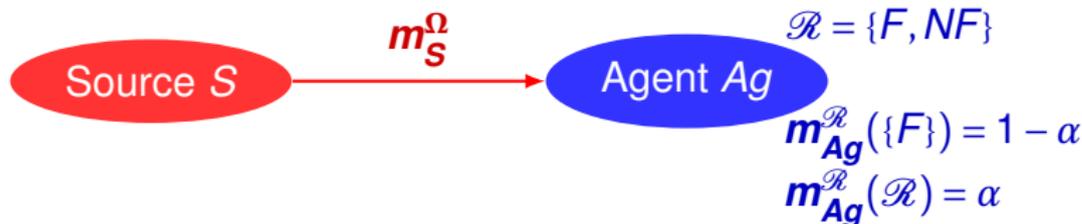
- ▶  $m_{Ag}^\Omega[\{F\}] = m_S^\Omega = m$
- ▶  $m_{Ag}^\Omega[\{NF\}] = m_\Omega$  telle que  $m_\Omega(\Omega) = 1$

Calcul :

▶  $m_{Ag}^\Omega[m_S^\Omega, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( m_{Ag}^\Omega[\{F\}] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \odot m_{Ag}^\Omega[\{NF\}] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \odot m_{Ag}^{\mathcal{R}} \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \right) \downarrow^\Omega$

# Mécanismes de correction

Un exemple : opération d'affaiblissement ou discounting (Shafer, 1976)



Source fiable (**F**) ou non fiable (**NF**),  $\mathcal{R} = \{F, NF\}$ ,  $\alpha \in [0, 1]$ .

- ▶  $m_{Ag}^\Omega[\{F\}] = m_S^\Omega = m$
- ▶  $m_{Ag}^\Omega[\{NF\}] = m_\Omega$  telle que  $m_\Omega(\Omega) = 1$

Calcul :

$$\text{▶ } m_{Ag}^\Omega[m_S^\Omega, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( m_{Ag}^\Omega[\{F\}] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \odot m_{Ag}^\Omega[\{NF\}] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \odot m_{Ag}^{\mathcal{R}} \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \right) \downarrow^\Omega$$

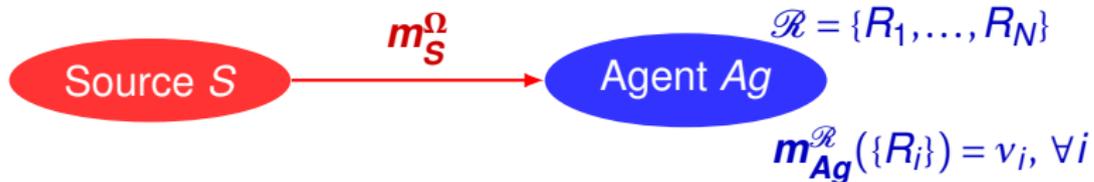
Résultat (Smets, 1993) :

$$\text{▶ } m_{Ag}^\Omega = \alpha m = (1 - \alpha)m + \alpha m_\Omega$$

# Une famille de mécanismes de correction

Une généralisation du modèle précédent

1/2



Généralisation :

- ▶ Source dans  $N$  états possibles  $R_i, i \in \{1, \dots, N\}$ ,  
 $\mathcal{R} = \{R_1, \dots, R_N\}$ .
- ▶ Interprétation état donnée par une transformation  $m_i$  de  $m$  :

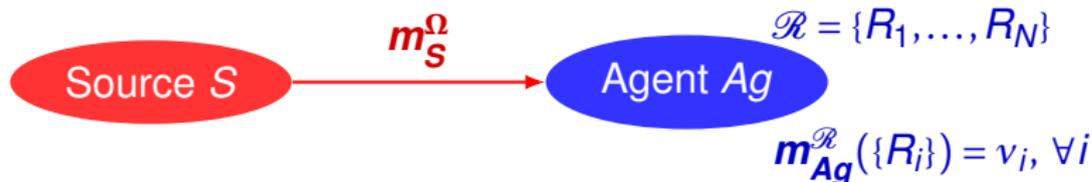
$$m_{Ag}^\Omega[\{R_i\}] = m_i = f(m)$$

- ▶  $m_{Ag}^{\mathcal{R}}(\{R_i\}) = v_i, \forall i \in \{1, \dots, N\}$ , avec  $\sum_{i=1}^N v_i = 1$ .

# Une famille de mécanismes de correction

Une généralisation du modèle précédent

2/2



La connaissance de  $Ag$  peut être calculée :

- ▶ déconditionnement de  $m_{Ag}^\Omega[\{R_i\}]$  sur l'espace produit  $\Omega \times \mathcal{R}$  ;
- ▶ extension vide de  $m_{Ag}^{\mathcal{R}}$  sur le même espace produit  $\Omega \times \mathcal{R}$  ;
- ▶ application de la règle de combinaison conjonctive (RCC) ;
- ▶ marginalisation du résultat sur  $\Omega$ .

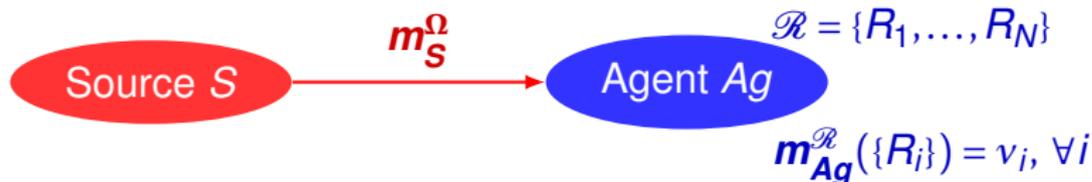
Formellement :

$$m_{Ag}^\Omega [m_S^\Omega, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( \bigodot_{i=1}^N m_{Ag}^\Omega[\{R_i\}] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \bigodot m_{Ag}^{\mathcal{R}} \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \right) \downarrow^\Omega.$$

# Une famille de mécanismes de correction

Une généralisation du modèle précédent

2/2



La connaissance de  $Ag$  peut être calculée :

- ▶ déconditionnement de  $m_{Ag}^\Omega[\{R_i\}]$  sur l'espace produit  $\Omega \times \mathcal{R}$  ;
- ▶ extension vide de  $m_{Ag}^{\mathcal{R}}$  sur le même espace produit  $\Omega \times \mathcal{R}$  ;
- ▶ application de la règle de combinaison conjonctive (RCC) ;
- ▶ marginalisation du résultat sur  $\Omega$ .

Formellement :

$$m_{Ag}^\Omega [m_S^\Omega, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( \bigoplus_{i=1}^N m_{Ag}^\Omega[\{R_i\}] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \bigoplus m_{Ag}^{\mathcal{R}} \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \right) \downarrow^\Omega .$$

Résultat, noté  ${}^v m$ , ne dépend que des  $m_i$  et  $v_i$  :

- ▶  $m_{Ag}^\Omega = {}^v m = \sum_{i=1}^N v_i m_i$  .

# Cas particuliers de cette famille

Offre une nouvelle interprétation et une justification

Le *de-discounting* (Denœux and Smets, 2006) :

- ▶  $m = \frac{\alpha m - \alpha m_{\Omega}}{1 - \alpha}$ , avec  $\alpha \in [0, m(\Omega)]$ . Permet de **renforcer** une information.

# Cas particuliers de cette famille

Offre une nouvelle interprétation et une justification

Le *de-discounting* (Denœux and Smets, 2006) :

- ▶  $m = \frac{\alpha m - \alpha m_{\Omega}}{1 - \alpha}$ , avec  $\alpha \in [0, m(\Omega)]$ . Permet de **renforcer** une information.

L'*affaiblissement étendu* (Zhu and Basir, 2004) :

- ▶ Transformation 1 :

$$\alpha m = (1 - \alpha)m + \alpha m_{\Omega}, \text{ avec } \alpha \in \left[ \frac{-m_S^{\Omega}(\Omega)}{1 - m_S^{\Omega}(\Omega)}, 1 \right].$$

Permet d'**affaiblir** ou **renforcer** une information.

- ▶ Transformation 2 :

$$\begin{cases} \alpha m(\bar{A}) = (\alpha - 1)m(A) & \text{si } A \subset \Omega, \\ \alpha m(\Omega) = (\alpha - 1)m(\Omega) + 2 - \alpha & \text{sinon} \end{cases}, \text{ avec}$$

$$\alpha \in \left[ 1, 1 + \frac{1}{1 - m(\Omega)} \right].$$

Permet de **contredire** une information.

# Cas particuliers de cette famille

Offre une nouvelle interprétation et une justification

**TABLE:** Interprétations conduisant, avec une reparamétrisation, à des mécanismes connus.

Interprétations		Opération
$m_1 = m_\Omega$	$m_2 = m$	affaiblissement
$m_1 = m$	$m_2 = {}^{tr}m$	de-discounting
$m_1 = \overline{m_\Omega}$	$m_2 = {}^{tr}m$	affaiblissement étendu (1)
$m_1 = {}^{tr}m$	$m_2 = m_\Omega$	affaiblissement étendu (2)

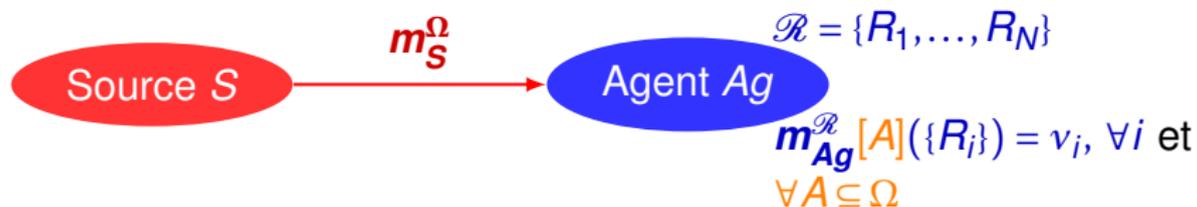
Avec  ${}^{tr}m$  : *fonction de masse  $m$  totalement renforcé*

$${}^{tr}m(A) = \begin{cases} \frac{m(A)}{1-m(\Omega)} & \forall A \subset \Omega, \\ 0 & \text{otherwise.} \end{cases}$$

Et :  $\overline{m}(A) = m(\overline{A}), \forall A \subseteq \Omega$ .

# Mécanisme de correction contextuelle

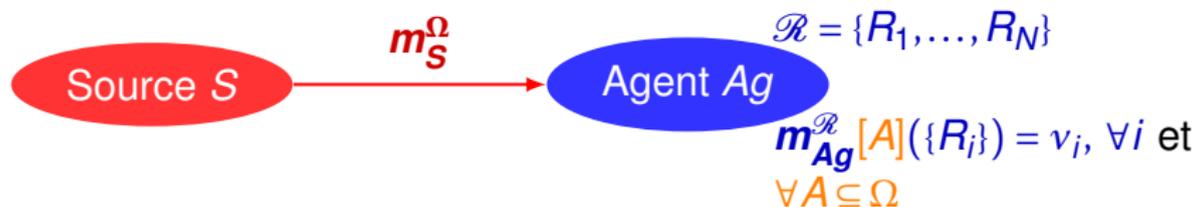
Allons encore plus loin dans la généralisation des modèles précédents



La (méta)connaissance sur la source peut dépendre de la valeur recherchée.

# Mécanisme de correction contextuelle

Allons encore plus loin dans la généralisation des modèles précédents



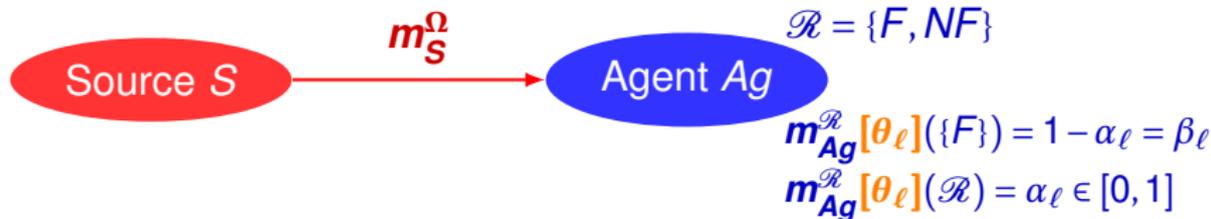
La (méta)connaissance sur la source peut dépendre de la valeur recherchée.

... Under works ...

# Affaiblissement contextuel sur un grossissement

$\Theta = \{\theta_1, \dots, \theta_L\}$  de  $\Omega$

Une autre généralisation de l'affaiblissement classique

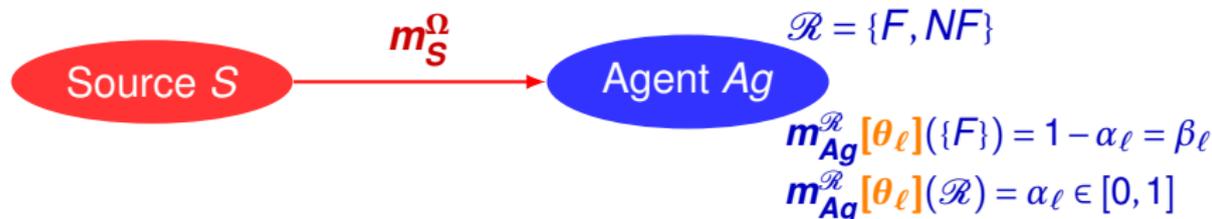


La fiabilité de la source peut dépendre de la valeur recherchée.

# Affaiblissement contextuel sur un grossissement

$\Theta = \{\theta_1, \dots, \theta_L\}$  de  $\Omega$

Une autre généralisation de l'affaiblissement classique



La fiabilité de la source peut dépendre de la valeur recherchée.

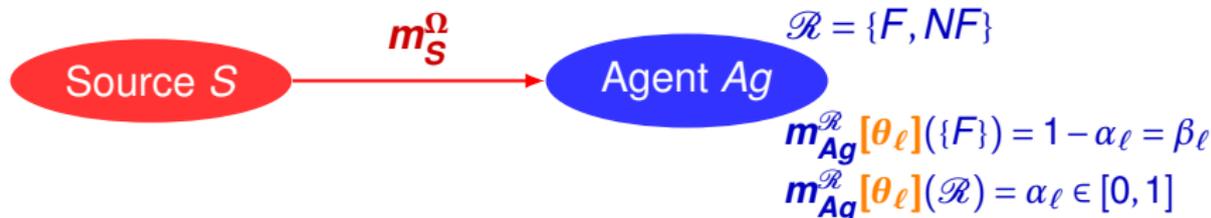
Calcul de la connaissance de l'agent  $Ag$  :

$$\blacktriangleright m_{Ag}^\Omega[m_S^\Omega, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( \bigodot_{\ell=1}^L m_{Ag}^{\mathcal{R}}[\theta_\ell] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \odot m_{Ag}^\Omega[\{F\}] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \right) \downarrow^\Omega .$$

# Affaiblissement contextuel sur un grossissement

$\Theta = \{\theta_1, \dots, \theta_L\}$  de  $\Omega$

Une autre généralisation de l'affaiblissement classique



La fiabilité de la source peut dépendre de la valeur recherchée.

Calcul de la connaissance de l'agent  $Ag$  :

$$\blacktriangleright m_{Ag}^\Omega[m_S^\Omega, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( \bigoplus_{\ell=1}^L m_{Ag}^{\mathcal{R}}[\theta_\ell] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \bigoplus m_{Ag}^\Omega[\{F\}] \uparrow^{\Omega \times \mathcal{R}} \right) \downarrow^\Omega .$$

Resultat (Mercier, Quost, Dencœux 2008) :

$$\blacktriangleright m_{Ag}^\Omega = \alpha m = m \bigoplus \theta_{1\beta_1} \bigoplus \dots \bigoplus \theta_{L\beta_L}$$

où  $\theta_{\ell\beta_\ell}$  : fonction de masse simple négative  $\begin{cases} \emptyset \mapsto \beta_\ell \\ \theta_\ell \mapsto 1 - \beta_\ell \end{cases}$

# Plan

- 1 Mécanismes de correction de fonctions de croyance
- 2 Décompositions canoniques d'une fonction de croyance et affaiblissement contextuel
- 3 Association d'objets avec des fonctions de croyance

# Plan

- 1 Mécanismes de correction de fonctions de croyance
- 2 Décompositions canoniques d'une fonction de croyance et affaiblissement contextuel
- 3 Association d'objets avec des fonctions de croyance

# Quelques définitions

- ▶ **Fonction de masse simple (SBBA) :**  
Pas plus de deux éléments focaux,  $\Omega$  inclus.  
Exemple :  $m(\{\omega_1\}) = .2$  et  $m(\Omega) = .8$  .

# Quelques définitions

► Fonction de masse simple (SBBA) :

Pas plus de deux éléments focaux,  $\Omega$  inclus.

Exemple :  $m(\{\omega_1\}) = .2$  et  $m(\Omega) = .8$  .

Notation pratique :  $m = \mathbf{A}^{\mathbf{w}}$  t.q  $m = \begin{cases} A \mapsto 1 - w \\ \Omega \mapsto w \end{cases}$

$\mathbf{w}$  = poids d'incertitude

# Quelques définitions

► Fonction de masse simple (SBBA) :

Pas plus de deux éléments focaux,  $\Omega$  inclus.

Exemple :  $m(\{\omega_1\}) = .2$  et  $m(\Omega) = .8$  .

Notation pratique :  $m = \mathbf{A}^{\mathbf{w}}$  t.q  $m = \begin{cases} A \mapsto 1 - w \\ \Omega \mapsto w \end{cases}$

$\mathbf{w}$  = poids d'incertitude

Exemple :  $m = \{\omega_1\}^{.8}$  .

# Quelques définitions

► **Fonction de masse simple (SBBA) :**

Pas plus de deux éléments focaux,  $\Omega$  inclus.

Exemple :  $m(\{\omega_1\}) = .2$  et  $m(\Omega) = .8$  .

Notation pratique :  $m = \mathbf{A}^{\mathbf{w}}$  t.q  $m = \begin{cases} A \mapsto 1 - w \\ \Omega \mapsto w \end{cases}$

$\mathbf{w}$  = poids d'incertitude

Exemple :  $m = \{\omega_1\} \cdot .8$  .

Avantage :  $A^{w_1} \odot A^{w_2} = A^{w_1 \cdot w_2}$

# Quelques définitions

## ► Fonction de masse simple (SBBA) :

Pas plus de deux éléments focaux,  $\Omega$  inclus.

Exemple :  $m(\{\omega_1\}) = .2$  et  $m(\Omega) = .8$  .

Notation pratique :  $m = \mathbf{A}^{\mathbf{w}}$  t.q  $m = \begin{cases} A \mapsto 1 - w \\ \Omega \mapsto w \end{cases}$

$\mathbf{w}$  = poids d'incertitude

Exemple :  $m = \{\omega_1\} \cdot .8$  .

Avantage :  $A^{w_1} \odot A^{w_2} = A^{w_1 \cdot w_2}$

## ► Negation :

$\bar{m}(A) = m(\bar{A})$ , pour tout  $A \subseteq \Omega$ .

# Quelques définitions

## ► Fonction de masse simple (SBBA) :

Pas plus de deux éléments focaux,  $\Omega$  inclus.

Exemple :  $m(\{\omega_1\}) = .2$  et  $m(\Omega) = .8$  .

Notation pratique :  $m = \mathbf{A}^{\mathbf{w}}$  t.q  $m = \begin{cases} A \mapsto 1 - w \\ \Omega \mapsto w \end{cases}$

$\mathbf{w}$  = poids d'incertitude

Exemple :  $m = \{\omega_1\}^{\cdot 8}$  .

Avantage :  $A^{w_1} \odot A^{w_2} = A^{w_1 \cdot w_2}$

## ► Negation :

$\bar{m}(A) = m(\bar{A})$ , pour tout  $A \subseteq \Omega$ .

## ► Une fonction de masse $m$ est dite :

*dogmatique* si  $m(\Omega) = 0$  ;

*non-dogmatique (NDBBA)* si  $m(\Omega) > 0$  ;

*normale* si  $m(\emptyset) = 0$  ;

*sous-normale (SNBBA)* si  $m(\emptyset) > 0$ .

# Décomposition canonique conjonctive (Ph. Smets) <sup>1</sup>

- ▶ Toute fonction de masse  $m$  **non-dogmatique** peut être **uniquement décomposée** en une **combinaison conjonctive** de **fonctions de masse simples généralisées (GSBBAs)**  $A^{w(A)}$  :

$$m = \bigodot_{A \subset \Omega} A^{w(A)}$$

avec

$$A^{w(A)} : \begin{array}{l} \Omega \mapsto w(A) \\ A \mapsto 1 - w(A) \\ B \mapsto 0, \forall B \in 2^\Omega \setminus \{A, \Omega\}, \end{array}$$

$A^{w(A)}$  définie de  $2^\Omega$  dans  $\mathbb{R}$ ,  $w(A) \in ]0, \infty[$ .

---

1. Ph. Smets, *The canonical decomposition of a weighted belief*, IJCAI'95, 1995.

# Décomposition canonique conjonctive (Ph. Smets) <sup>1</sup>

- ▶ Toute fonction de masse  $m$  **non-dogmatique** peut être **uniquement décomposée** en une **combinaison conjonctive** de **fonctions de masse simples généralisées (GSBBAs)**  $A^{w(A)}$  :

$$m = \bigotimes_{A \subset \Omega} A^{w(A)}$$

avec

$$\begin{aligned} A^{w(A)} : \quad \Omega &\mapsto w(A) \\ A &\mapsto 1 - w(A) \\ B &\mapsto 0, \forall B \in 2^\Omega \setminus \{A, \Omega\}, \end{aligned}$$

$A^{w(A)}$  définie de  $2^\Omega$  dans  $\mathbb{R}$ ,  $w(A) \in ]0, \infty[$ .

- ▶ **Fonction de poids conjonctifs**  $w : 2^\Omega \setminus \{\Omega\} \rightarrow ]0, \infty[$  : une autre  représentation d'une NDBBA.

1. Ph. Smets, *The canonical decomposition of a weighted belief*, IJCAI'95, 1995.

# Décomposition canonique disjonctive (T. Denœux)<sup>2</sup>

- ▶ Si  $m$  est **sous-normale**,  $\bar{m}$  peut aussi être conjonctivement décomposée :

$$\bar{m} = \bigcap_{A \subset \Omega} A^{\bar{w}(A)} \Rightarrow m = \overline{\bigcap_{A \subset \Omega} A^{\bar{w}(A)}} = \bigcup_{A \supset \emptyset} A_{\bar{w}(\bar{A})} .$$

# Décomposition canonique disjonctive (T. Denœux)<sup>2</sup>

- ▶ Si  $m$  est **sous-normale**,  $\bar{m}$  peut aussi être conjonctivement décomposée :

$$\bar{m} = \bigcap_{A \subset \Omega} A^{\bar{w}(A)} \Rightarrow m = \overline{\bigcap_{A \subset \Omega} A^{\bar{w}(A)}} = \bigcup_{A \supset \emptyset} A_{\bar{w}(\bar{A})} .$$

- ▶ **Fonction de poids disjonctifs** :  $v(A) = \bar{w}(\bar{A}) \forall A \neq \emptyset$ .
- ▶ Toute fonction de masse  $m$  **sous-normale** peut être **uniquement décomposée** en une **combinaison disjonctive** de **GSBBAs négatives (NGSBBAs)**  $A_{v(A)}$  :

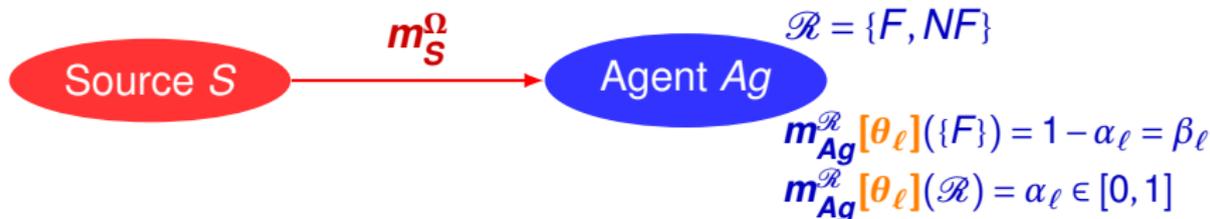
$$m = \bigcup_{A \supset \emptyset} A_{v(A)}$$

$$A_{v(A)} : \begin{array}{l} \emptyset \mapsto v(A) \\ A \mapsto 1 - v(A) \\ B \mapsto 0, \forall B \in 2^\Omega \setminus \{\emptyset, A\}, \end{array}$$

2. T. Denœux. *Conjunctive and Disjunctive Combination of Belief Functions Induced by Non Distinct Bodies of Evidence, Artificial Intelligence*, 2008.

# Affaiblissement contextuel sur un grossissement

$\Theta = \{\theta_1, \dots, \theta_L\}$  de  $\Omega$



La fiabilité de la source peut dépendre de la valeur recherchée.

Calcul de la connaissance de l'agent  $Ag$  :

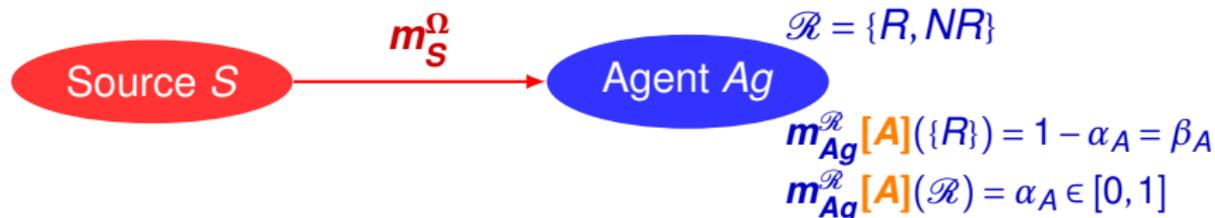
▶  $m_{Ag}^\Omega[m_S^\Omega, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( \bigodot_{\ell=1}^L m_{Ag}^{\mathcal{R}}[\theta_\ell]^{\uparrow \Omega \times \mathcal{R}} \bigodot m_{Ag}^\Omega[{\mathcal{F}}]^{\uparrow \Omega \times \mathcal{R}} \right)^{\downarrow \Omega}$  .

Resultat (Mercier, Quost, Dencœux 2008) :

▶  $m_{Ag}^\Omega = {}^\alpha m = m \bigcup \theta_{1\beta_1} \bigcup \dots \bigcup \theta_{L\beta_L}$

Si  $m$  est sous-normale :  ${}^\alpha m = \bigcup_{A \supset \emptyset} A_{V(A)} \bigcup \theta_{1\beta_1} \bigcup \dots \bigcup \theta_{L\beta_L}$

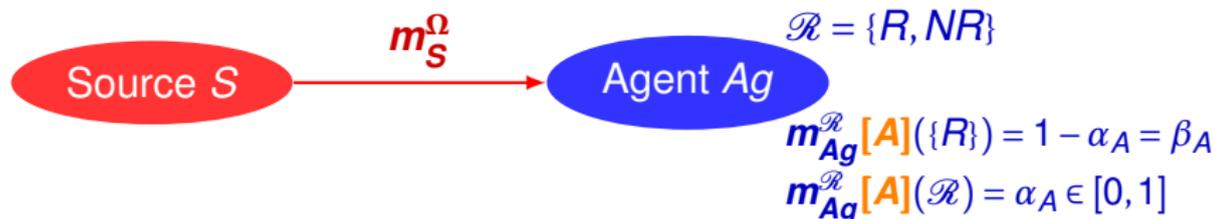
# Affaiblissement contextuel (forme générale)



Calcul de la connaissance de l'agent  $Ag$  :

$$\blacktriangleright m_{Ag}^\Omega[m_S^\Omega, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( \odot_{A \subseteq \Omega} m_{Ag}^{\mathcal{R}}[A]^{\uparrow \Omega \times \mathcal{R}} \odot m_{Ag}^\Omega[{\mathcal{R}}]^{\uparrow \Omega \times \mathcal{R}} \right)^{\downarrow \Omega} .$$

# Affaiblissement contextuel (forme générale)



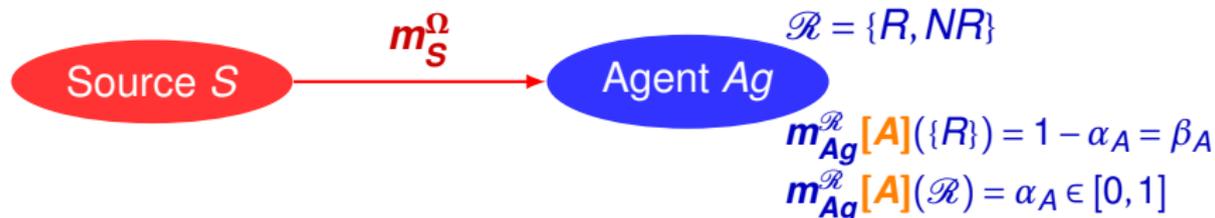
Calcul de la connaissance de l'agent  $Ag$  :

▶  $m_{Ag}^{\Omega}[m_S^{\Omega}, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( \odot_{A \subseteq \Omega} m_{Ag}^{\mathcal{R}}[A]^{\uparrow \Omega \times \mathcal{R}} \odot m_{Ag}^{\Omega}[\{R\}]^{\uparrow \Omega \times \mathcal{R}} \right)^{\downarrow \Omega}$  .

Résultat (Mercier, Lefèvre, Delmotte, 2010) :

▶  $m_{Ag}^{\Omega} = \alpha m = m \bigcup_{A \supset \emptyset} \mathbf{A} \beta_A$  .

# Affaiblissement contextuel (forme générale)



Calcul de la connaissance de l'agent  $Ag$  :

$$\blacktriangleright m_{Ag}^{\Omega}[m_S^{\Omega}, m_{Ag}^{\mathcal{R}}] = \left( \bigoplus_{A \subseteq \Omega} m_{Ag}^{\mathcal{R}}[A]^{\uparrow \Omega \times \mathcal{R}} \bigoplus m_{Ag}^{\Omega}[\{R\}]^{\uparrow \Omega \times \mathcal{R}} \right)^{\downarrow \Omega}.$$

Résultat (Mercier, Lefèvre, Delmotte, 2010) :

$$\blacktriangleright m_{Ag}^{\Omega} = {}^{\alpha}m = m \bigoplus_{A \supset \emptyset} A \beta_A.$$

Si  $m$  est sous-normale :

$$\blacktriangleright {}^{\alpha}m = \bigoplus_{A \supset \emptyset} A_{V(A)} \bigoplus \bigoplus_{A \supset \emptyset} A \beta_A = \bigoplus_{A \supset \emptyset} A_{\beta_A \vee (A)}.$$

# En résumé

L'**affaiblissement contextuel** d'une fonction de masse sous-normale  $m$  est donnée par :

$${}^{\alpha}m = \bigoplus_{A \supset \emptyset} A \beta_A v(A) \cdot$$

## En résumé

L'**affaiblissement contextuel** d'une fonction de masse sous-normale  $m$  est donnée par :

$${}^{\alpha}m = \bigoplus_{A \supset \emptyset} A_{\beta_A} v(A) .$$

Définition d'un **renforcement dual** : négation de l'affaiblissement contextuel de  $\bar{m}$  :

$$\overline{{}^{\alpha}m} = \overline{\bigoplus_{A \supset \emptyset} A_{\beta_A} v(A)} = \bigodot_{A \subset \Omega} A^{\beta_A} w(A) .$$

# Exemple

Capteur devant reconnaître deux types d'objets  $\Omega = \{a, b\}$

Objets de type  $a$  parfaitement reconnus, type  $b$  mal reconnu.

**TABLE:** Une possible matrice de confusion.

Vérité \ Décision	$a$	$b$
$a$	10	0
$b$	5	5

# Exemple

Capteur devant reconnaître deux types d'objets  $\Omega = \{a, b\}$

Objets de type  $a$  parfaitement reconnus, type  $b$  mal reconnu.

**TABLE:** Une possible matrice de confusion.

Vérité \ Décision	$a$	$b$
$a$	10	0
$b$	5	5

- Le capteur est totalement fiable dans le contexte  $\{a\}$ , pas du tout dans le contexte  $\{b\}$  :  $\beta_{\{a\}} = 1$  et  $\beta_{\{b\}} = 0$
- L'affaiblissement contextuel d'une masse  $m$  est alors donné par :

$${}^{\alpha}m = m \circledast \{a\}_1 \circledast \{b\}_0 = m \circledast \{b\}_0 .$$

En particulier :

- si  $m(\{a\}) = 1$  alors  ${}^{\alpha}m(\{a, b\}) = 1$ ,
- si  $m(\{b\}) = 1$  alors  ${}^{\alpha}m(\{b\}) = 1$ .

# Remarque

Dans le modèle de l'**affaiblissement contextuel**, la définition de la fiabilité est donnée **conditionnellement à un sous-ensemble de  $\Omega$**  :

$$m_{Ag}^{\mathcal{R}}[A](\{R\}) = \beta_A ,$$

**et non conditionnellement au résultat d'un processus de décision** :

$$m_{Ag}^{\mathcal{R}}[\text{"La source a décidé } A\text{"}](\{F\}) = \beta_A .$$

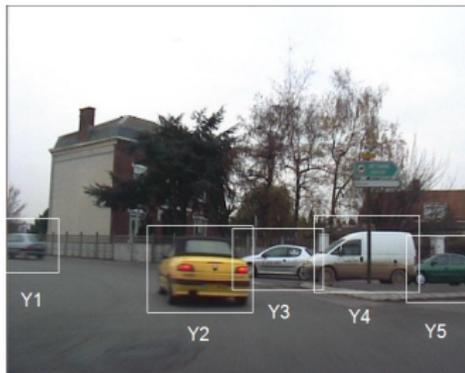
# Plan

- 1 Mécanismes de correction de fonctions de croyance
- 2 Décompositions canoniques d'une fonction de croyance et affaiblissement contextuel
- 3 Association d'objets avec des fonctions de croyance

# Plan

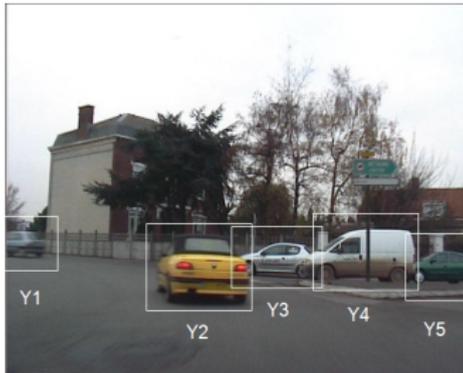
- 1 Mécanismes de correction de fonctions de croyance
- 2 Décompositions canoniques d'une fonction de croyance et affaiblissement contextuel
- 3 Association d'objets avec des fonctions de croyance

# Description du problème

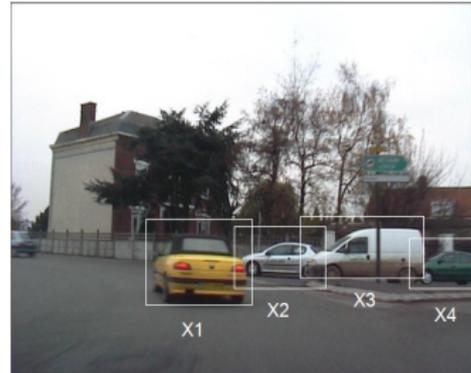


Véhicules détectés au temps  $t$  (objets connus)

# Description du problème

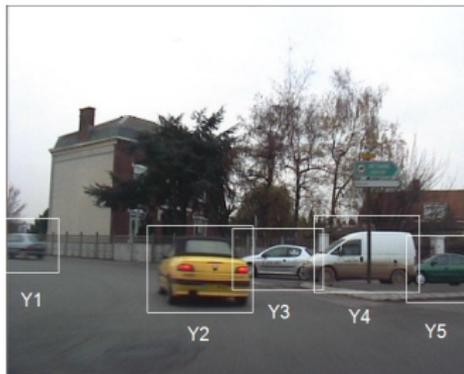


Véhicules détectés au temps  $t$  (objets connus)

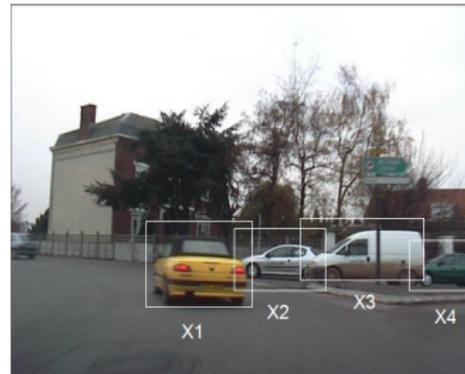


Véhicules détectés au temps  $t+1$  (objets perdus)

# Description du problème



Véhicules détectés au temps  $t$  (objets connus)



Véhicules détectés au temps  $t+1$  (objets perçus)

Question :

- ▶ Quelles sont les relations entre les objets perçus et connus ?

## Informations disponibles

- ▶ Des informations incertaines et imprécises au regard de l'association entre chaque objet perçu  $X_i$  et chaque objet connu  $Y_j$ .
- ▶ Exemple :
  - L'objet  $X_1$  correspond à l'objet  $Y_2$  avec un certain degré de croyance...
  - En pratique, ces informations sont obtenues à partir de différents capteurs : angle, distance, ...

## Informations disponibles

- ▶ Des informations incertaines et imprécises au regard de l'association entre chaque objet perçu  $X_i$  et chaque objet connu  $Y_j$ .
- ▶ Exemple :
  - L'objet  $X_1$  correspond à l'objet  $Y_2$  avec un certain degré de croyance...
  - En pratique, ces informations sont obtenues à partir de différents capteurs : angle, distance, ...
- ▶ Modélisation avec des fonctions de croyance.

# Modélisation

- ▶ Cadres de discernement en jeu :
  - $\Omega_{i,j} = \{y_{i,j}, n_{i,j}\}$  : deux réponses possibles (yes or no) à la question "L'objet perçu  $X_i$  est-il associé à l'objet connu  $Y_j$  ?";
  - $\Omega_{X_i} = \{Y_1, Y_2, \dots, Y_M, *\} = \{1, 2, \dots, M, *\}$  : réponses à la question "Quel objet connu est associé à l'objet perçu  $X_i$  ?", la proposition "\*" signifiant un objet inconnu.

# Modélisation

- ▶ Cadres de discernement en jeu :
  - $\Omega_{i,j} = \{y_{i,j}, n_{i,j}\}$  : deux réponses possibles (yes or no) à la question "L'objet perçu  $X_i$  est-il associé à l'objet connu  $Y_j$  ?";
  - $\Omega_{X_i} = \{Y_1, Y_2, \dots, Y_M, *\} = \{1, 2, \dots, M, *\}$  : réponses à la question "Quel objet connu est associé à l'objet perçu  $X_i$  ?", la proposition "\*" signifiant un objet inconnu.
- ▶ Algorithme :
  - Exprimer chaque information  $m^{\Omega_{i,j}}$  sur le cadre commun  $\Omega_{X_i} : m^{\Omega_{i,j} \uparrow \Omega_{X_i}}$ , noté  $m_j^{\Omega_{X_i}}$  ;
  - Combiner conjonctivement ces masses. Notons  $m^{\Omega_{X_i}}$  le résultat ;
  - Décision choisie = l'association maximisant la probabilité  $BetP^{\Omega_{X_1} \times \dots \times \Omega_{X_N}}$  (et vérifiant des contraintes d'association).

# Exemple

1/2

1 objet perçu  $X_1$  et objets connus  $Y_1$  et  $Y_2$  t.q. :

$$\left\{ \begin{array}{l} m^{\Omega_{1,1}}(\{y_{1,1}\}) = .2 \\ m^{\Omega_{1,1}}(\{n_{1,1}\}) = .45 \\ m^{\Omega_{1,1}}(\Omega_{1,1}) = .35 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} m^{\Omega_{1,2}}(\{y_{1,2}\}) = .45 \\ m^{\Omega_{1,2}}(\{n_{1,2}\}) = .15 \\ m^{\Omega_{1,2}}(\Omega_{1,2}) = .4 \end{array} \right.$$

# Exemple

1/2

1 objet perçu  $X_1$  et objets connus  $Y_1$  et  $Y_2$  t.q. :

$$\begin{cases} m^{\Omega_{1,1}}(\{y_{1,1}\}) = .2 \\ m^{\Omega_{1,1}}(\{n_{1,1}\}) = .45 \\ m^{\Omega_{1,1}}(\Omega_{1,1}) = .35 \end{cases} \quad \begin{cases} m^{\Omega_{1,2}}(\{y_{1,2}\}) = .45 \\ m^{\Omega_{1,2}}(\{n_{1,2}\}) = .15 \\ m^{\Omega_{1,2}}(\Omega_{1,2}) = .4 \end{cases}$$

Expression des informations sur  $\Omega_{X_1}$  :

$$\begin{cases} m_1^{\Omega_{X_1}}(\{1\}) = .2 \\ m_1^{\Omega_{X_1}}(\overline{\{1\}}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{X_1}}(\Omega_{X_1}) = .35 \end{cases} \quad \begin{cases} m_2^{\Omega_{X_1}}(\{2\}) = .45 \\ m_2^{\Omega_{X_1}}(\overline{\{2\}}) = .15 \\ m_2^{\Omega_{X_1}}(\Omega_{X_1}) = .4 \end{cases}$$

## Exemple

1/2

1 objet perçu  $X_1$  et objets connus  $Y_1$  et  $Y_2$  t.q. :

$$\begin{cases} m^{\Omega_{1,1}}(\{y_{1,1}\}) = .2 \\ m^{\Omega_{1,1}}(\{n_{1,1}\}) = .45 \\ m^{\Omega_{1,1}}(\Omega_{1,1}) = .35 \end{cases} \quad \begin{cases} m^{\Omega_{1,2}}(\{y_{1,2}\}) = .45 \\ m^{\Omega_{1,2}}(\{n_{1,2}\}) = .15 \\ m^{\Omega_{1,2}}(\Omega_{1,2}) = .4 \end{cases}$$

Expression des informations sur  $\Omega_{X_1}$  :

$$\begin{cases} m_1^{\Omega_{X_1}}(\{1\}) = .2 \\ m_1^{\Omega_{X_1}}(\overline{\{1\}}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{X_1}}(\Omega_{X_1}) = .35 \end{cases} \quad \begin{cases} m_2^{\Omega_{X_1}}(\{2\}) = .45 \\ m_2^{\Omega_{X_1}}(\overline{\{2\}}) = .15 \\ m_2^{\Omega_{X_1}}(\Omega_{X_1}) = .4 \end{cases}$$

Après la RCC :

A	$\emptyset$	{1}	{2}	{★}	{1, ★}	{2, ★}	{1, 2, ★}
$m^{\Omega_{X_1}}(A)$	.09	.11	.36	.07	.05	.18	.14
$BetP^{\Omega_{X_1}}(A)$		.20	.55	.25			

## Exemple

1/2

1 objet perçu  $X_1$  et objets connus  $Y_1$  et  $Y_2$  t.q. :

$$\begin{cases} m^{\Omega_{1,1}}(\{y_{1,1}\}) = .2 \\ m^{\Omega_{1,1}}(\{n_{1,1}\}) = .45 \\ m^{\Omega_{1,1}}(\Omega_{1,1}) = .35 \end{cases} \quad \begin{cases} m^{\Omega_{1,2}}(\{y_{1,2}\}) = .45 \\ m^{\Omega_{1,2}}(\{n_{1,2}\}) = .15 \\ m^{\Omega_{1,2}}(\Omega_{1,2}) = .4 \end{cases}$$

Expression des informations sur  $\Omega_{X_1}$  :

$$\begin{cases} m_1^{\Omega_{X_1}}(\{1\}) = .2 \\ m_1^{\Omega_{X_1}}(\overline{\{1\}}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{X_1}}(\Omega_{X_1}) = .35 \end{cases} \quad \begin{cases} m_2^{\Omega_{X_1}}(\{2\}) = .45 \\ m_2^{\Omega_{X_1}}(\overline{\{2\}}) = .15 \\ m_2^{\Omega_{X_1}}(\Omega_{X_1}) = .4 \end{cases}$$

Après la RCC :

A	$\emptyset$	{1}	{2}	{★}	{1, ★}	{2, ★}	{1, 2, ★}
$m^{\Omega_{X_1}}(A)$	.09	.11	.36	.07	.05	.18	.14
$BetP^{\Omega_{X_1}}(A)$		.20	.55	.25			

**Conclusion :  $X_1$  est associé à  $Y_2$ ,  $Y_1$  a disparu.**

# Exemple

2/2

**D'un autre côté** : aussi possible d'exprimer les informations sur  $\Omega_{Y_1}$  et  $\Omega_{Y_2}$  :

$$\left\{ \begin{array}{l} m_1^{\Omega_{Y_1}}(\{1\}) = .2 \\ m_1^{\Omega_{Y_1}}(\overline{\{1\}}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{Y_1}}(\Omega_{Y_1}) = .35 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} m_1^{\Omega_{Y_2}}(\{1\}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{Y_2}}(\overline{\{1\}}) = .15 \\ m_1^{\Omega_{Y_2}}(\Omega_{Y_2}) = .4 \end{array} \right.$$

# Exemple

**D'un autre côté** : aussi possible d'exprimer les informations sur  $\Omega_{Y_1}$  et  $\Omega_{Y_2}$  :

$$\left\{ \begin{array}{l} m_1^{\Omega_{Y_1}}(\{1\}) = .2 \\ m_1^{\Omega_{Y_1}}(\overline{\{1\}}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{Y_1}}(\Omega_{Y_1}) = .35 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} m_1^{\Omega_{Y_2}}(\{1\}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{Y_2}}(\overline{\{1\}}) = .15 \\ m_1^{\Omega_{Y_2}}(\Omega_{Y_2}) = .4 \end{array} \right.$$

A	$\emptyset$	$\{1\}$	$\{\star\}$	$\{1, \star\}$
$m^{\Omega_{Y_1}}(A)$		.2	.45	.35
$BetP^{\Omega_{Y_1}}(A)$		.375	.625	1
$m^{\Omega_{Y_2}}(A)$		.45	.15	.4
$BetP^{\Omega_{Y_2}}(A)$		.65	.35	1

- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{1, \star\}) = .375 \times .35 = .131$  ;
- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{\star, 1\}) = .625 \times .65 = .406$  ;
- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{\star, \star\}) = .625 \times .35 = .219$ ,

# Exemple

2/2

**D'un autre côté** : aussi possible d'exprimer les informations sur  $\Omega_{Y_1}$  et  $\Omega_{Y_2}$  :

$$\left\{ \begin{array}{l} m_1^{\Omega_{Y_1}}(\{1\}) = .2 \\ m_1^{\Omega_{Y_1}}(\overline{\{1\}}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{Y_1}}(\Omega_{Y_1}) = .35 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} m_1^{\Omega_{Y_2}}(\{1\}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{Y_2}}(\overline{\{1\}}) = .15 \\ m_1^{\Omega_{Y_2}}(\Omega_{Y_2}) = .4 \end{array} \right.$$

A	$\emptyset$	$\{1\}$	$\{\star\}$	$\{1, \star\}$
$m^{\Omega_{Y_1}}(A)$		.2	.45	.35
$BetP^{\Omega_{Y_1}}(A)$		.375	.625	1
$m^{\Omega_{Y_2}}(A)$		.45	.15	.4
$BetP^{\Omega_{Y_2}}(A)$		.65	.35	1

- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{1, \star\}) = .375 \times .35 = .131$  ;
- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{\star, 1\}) = .625 \times .65 = .406$  ;
- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{\star, \star\}) = .625 \times .35 = .219$ ,

**Conclusion** :  $X_1$  est associé à  $Y_2$ ,  $Y_1$  a disparu. (Même résultat)

# Exemple

2/2

**D'un autre côté** : aussi possible d'exprimer les informations sur  $\Omega_{Y_1}$  et  $\Omega_{Y_2}$  :

$$\left\{ \begin{array}{l} m_1^{\Omega_{Y_1}}(\{1\}) = .2 \\ m_1^{\Omega_{Y_1}}(\overline{\{1\}}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{Y_1}}(\Omega_{Y_1}) = .35 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} m_1^{\Omega_{Y_2}}(\{1\}) = .45 \\ m_1^{\Omega_{Y_2}}(\overline{\{1\}}) = .15 \\ m_1^{\Omega_{Y_2}}(\Omega_{Y_2}) = .4 \end{array} \right.$$

A	$\emptyset$	{1}	{★}	{1, ★}
$m^{\Omega_{Y_1}}(A)$		.2	.45	.35
$BetP^{\Omega_{Y_1}}(A)$		.375	.625	1
$m^{\Omega_{Y_2}}(A)$		.45	.15	.4
$BetP^{\Omega_{Y_2}}(A)$		.65	.35	1

- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{1, \star\}) = .375 \times .35 = .131$  ;
- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{\star, 1\}) = .625 \times .65 = .406$  ;
- $BetP^{\Omega_{Y_1} \times \Omega_{Y_2}}(\{\star, \star\}) = .625 \times .35 = .219$ ,

**Conclusion** :  $X_1$  est associé à  $Y_2$ ,  $Y_1$  a disparu. (Même résultat)

Mais ce n'est pas toujours le cas... (sick)

FIN  
-----  
EIN

Merci de votre attention